

Telemetry Adapter

通讯转接器
使用说明书

20250328

HW-SMD404DUL



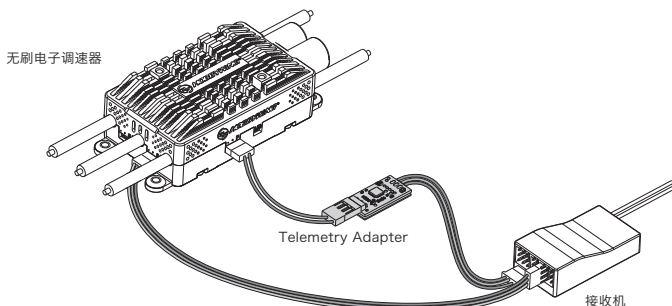
感谢您购买本产品！在使用之前，请仔细阅读本声明，一旦使用，即被视为对本声明全部内容的认可和接受！请严格遵守手册安装和使用该产品，无刷动力系统功率强大，错误的使用可能导致人身伤害和设备损坏，我们不承担因使用本产品或擅自对产品进行改造所引起的任何责任，包括但不限于对附带损失或间接损失的赔偿责任！我们有权在不经通知的情况下变更产品设计、外观、性能及使用要求。关于不同语言版本的免责声明可能存在语义差异，中国大陆地区以中文版为准，其他地区以英文版为准。

01 产品简介

本适配器适用于Platinum V4/4.1/5、XERUN、EZRUN系列带有数据回传功能的电子调速器，通过本适配器连接电子调速器与支持Futaba/Frsky/JETI等回传的接收机，可以实现电子调速器实时传输状态数据到Futaba/Frsky/JETI等遥控器，并且显示的功能。

02 使用说明

1 接线示意图

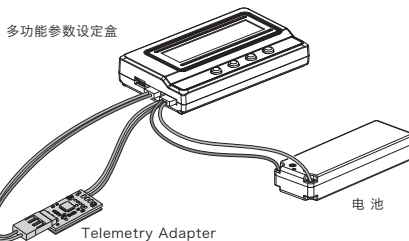


- 1) 使用连接线连接电子调速器调参口（通常为标识“-+P”）与适配器“-P”端。
- 2) 连接适配器“-+T”端至支持Futaba/Frsky/JETI等回传接收机的回传通道。
- 3) 连接电子调速器油门信号线至接收机的油门通道。

注意：支持输入电压为5-12V；“-P”端不提供电源输入。

2 参数设定方法

1. 接线示意图：



2. 参数设定方法：

- 1) 按上图连接适配器与LCD参数设定盒；（适配器“-P”端连接LCD参数设定盒标识“ESC”端，适配器“-+T”连接线使用Y线连接LCD参数设定盒供电端与电池，电池建议使用2S电池）
- 2) 按“OK”键连接设定盒与适配器，连接成功后将显示适配器当前的固件版本号；
- 3) 成功进入参数界面以后，按“ITEM”键即可浏览参数项，按“VALUE”键即可更改该参数项的设定值；
- 4) 更改设定值以后，按“OK”键即可保存修改后的设定值；
- 5) 重复第三第四步操作可修改其他参数项设定值；
- 6) 参数设定完成后，断开适配器与电池连接，然后重新给适配器上电即可运行新的参数设定进行工作。

3 可编程参数项及说明

参数项		参数值		
1	电机极对数	1-50（默认：1）		
2	电机齿数	1-100（默认：1）		
3	主齿数	1-255（默认：1）		
4	起始位置	8	16	*24
5	协议类型	*FUTABA	JETI	FRSKY

带“*”的为出厂默认设置

1. **电机极对数**：此项目用来设置电子调速器驱动的电机的极对数；电机极数的一半即为电机的极对数。
2. **电机齿数**：此项目用来设置安装在电机输出轴上的驱动齿轮的齿数。
3. **主齿数**：此项目用来设置与主旋翼同轴的主齿轮的齿数；（主齿数/电机齿数即为飞行器的齿比，多齿轮飞行器可参照飞行器手册设置一样的最终齿比即可）
4. **传感器数据起始位**：此项目用来手动设置该适配器状态数据发送至Futaba遥控器上的起始数据位（在Futaba遥控器的sensor菜单下）。有8、16、24共三个位置可选，默认为24。
5. **协议类型**：此项目用于设置用于不同品牌遥控器的回传协议适配类型。

03 LED指示灯功能说明

LED指示灯说明：

LED指示灯	说明
红色LED灯闪烁	电调正在与适配器通讯。
绿色LED灯闪烁	适配器正在与接收机通讯。
红色LED灯不亮	电调与适配器连接不良，或电调未与适配器通讯。
绿色LED灯不亮	适配器于接收机连接不良，或适配器未与接收机通讯。
红色绿色LED灯都不亮	电调、适配器、接收机之间均未通讯；或者适配器与接收机电源线接触不良，适配器未被供电。